

Уравнения Лагранжа и Гамильтона на примере задачи навигации на орбите.

Классическая функция Лагранжа механической системы определяется так:

$$\mathcal{L}[t, \mathbf{x}, \dot{\mathbf{x}}] = E_k[t, \mathbf{x}, \dot{\mathbf{x}}] - U[t, \mathbf{x}, \dot{\mathbf{x}}],$$

где E_k и U — кинетическая и потенциальная энергия системы.

Здесь \mathbf{x} и $\dot{\mathbf{x}}$ — координаты и скорости, причём не обязательно декартовы, а вообще говоря, т.н. обобщённые координаты, т.е. координаты, получаемые из исходных декартовых координат с помощью произвольной взаимно однозначной замены переменных.

Зная функцию Лагранжа, можно описать динамику системы, составив уравнения Лагранжа:

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{x}_\alpha} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x_\alpha} = F_\alpha$$

Здесь F_α — обобщённые непотенциальные силы.

Смысл введения: уравнения не меняют своего вида при переходе от одних обобщённых координат к другим. В новых координатах решения может стать более простым. При этом в новых координатах вместо F_α в правой части будет стоять

$$Q_\alpha[X] = \sum_{\beta} F_\beta[\mathbf{x}] \frac{\partial x_\beta(X)}{\partial X_\alpha}$$

Запишем функцию Лагранжа для свободного движения космического аппарата (спутника), находящегося в поле тяготения 2 системы 3-х тел: Земли и Луны. Начало координат выберем в центре масс системы Земля-Луна. Поскольку масса спутника мала по сравнению с массами планет, то его влиянием на их движение пренебрегаем. Функцию Лагранжа запишем в полярных координатах $\{R, \psi\}$ спутника.

Обозначим $\{r_1, \varphi_1\}$ -координаты Земли, $\{r_2, \varphi_2\}$ -Луны, ($r_1 = r_{(Земля-Луна)} m_2 / (m_1 + m_2)$; $r_2 = r_{(Земля-Луна)} m_1 / (m_1 + m_2)$). Тогда:

$$E_k(t) = \frac{1}{2} \mu (R'(t)^2 + R(t)^2 \psi'(t)^2)$$

$$U(t) = -\frac{\gamma \mu m_1}{S_1(t)} - \frac{\gamma \mu m_2}{S_2(t)},$$

где

$$S_1[t] = \sqrt{R[t]^2 + r_1[t]^2 - 2(R[t] r_1[t]) \cos[\psi[t] - \varphi_1[t]]};$$

$$S_2[t] = \sqrt{R[t]^2 + r_2[t]^2 - 2(R[t] r_2[t]) \cos[\psi[t] - \varphi_2[t]]};$$

$$\mathcal{L}(R, \dot{R}, \psi, \dot{\psi}, t) = E_k - U = \frac{\gamma \mu m_1}{S_1(t)} + \frac{\gamma \mu m_2}{S_2(t)} + \frac{1}{2} \mu (R^2 + R^2 \dot{\psi}^2)$$

С помощью функции Лагранжа вводится понятие **обобщённого импульса** на основе следующего выражения:

$$p_\alpha = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{x}_\alpha}$$

Для нашей задачи о спутнике имеем следующие выражения для обобщённых импульсов:

:

$$P_R = \partial_{(\partial_t R(t))} \mathcal{L} = \mu \dot{R}; \quad P_\psi = \partial_{(\partial_t \psi(t))} \mathcal{L} = \mu R^2 \dot{\psi}.$$

Функция Гамильтона. Является функцией времени, обобщённых координат и обобщённых импульсов. Определяется формулой:

$$H[\mathbf{p}, \mathbf{x}] = \sum_{\alpha} p_{\alpha} \dot{x}_{\alpha} - \mathcal{L};$$

Фактически полная энергия системы, записанная через обобщённых координаты и обобщённых импульсы

Из соотношений:

$$d\mathcal{L} = \sum_{\alpha} \left(\frac{\partial}{\partial \dot{x}_{\alpha}} \mathcal{L} \right) d\dot{x}_{\alpha} + \left(\frac{\partial}{\partial x_{\alpha}} \mathcal{L} \right) dx_{\alpha};$$

$$dH = d \left(\sum_{\alpha} p_{\alpha} \dot{x}_{\alpha} - \mathcal{L} \right) = \sum_{\alpha} \left(\left(\frac{\partial}{\partial \dot{x}_{\alpha}} \mathcal{L} \right) d\dot{x}_{\alpha} + \dot{x}_{\alpha} dp_{\alpha} \right) - \left(\left(\frac{\partial}{\partial \dot{x}_{\alpha}} \mathcal{L} \right) d\dot{x}_{\alpha} + \left(\frac{\partial}{\partial x_{\alpha}} \mathcal{L} \right) dx_{\alpha} \right) =$$

$$\sum_{\alpha} \left(\dot{x}_{\alpha} dp_{\alpha} - \left(\frac{\partial}{\partial x_{\alpha}} \mathcal{L} \right) dx_{\alpha} \right) = \sum_{\alpha} (p_{\alpha} d\dot{x}_{\alpha} + (-\dot{p}_{\alpha} + F_{\alpha}) dx_{\alpha}) = dH;$$

получаем уравнения гамильтоновой динамики:

$$\dot{x}_{\alpha} = \frac{\partial H}{\partial p_{\alpha}}; \quad \dot{p}_{\alpha} = -\frac{\partial H}{\partial x_{\alpha}} + F_{\alpha};$$

Для нашей задачи о спутнике получаем следующий гамильтониан:

$$H[t] = P_R[t] \partial_t R[t] + P_{\psi}[t] \partial_t \psi[t] - \mathcal{L}[t] =$$

$$2\gamma \left(-\frac{m_1}{\sqrt{R(t)^2 - 2 \cos(\psi(t) - \varphi_1(t)) r_1(t) R(t) + r_1(t)^2}} - \frac{m_2}{\sqrt{R(t)^2 - 2 \cos(\psi(t) - \varphi_2(t)) r_2(t) R(t) + r_2(t)^2}} \right) \mu^2 + P_R(t)^2 + \frac{P_{\psi}(t)^2}{R(t)^2}$$

$$2\mu$$

В результате получаем следующие ур-я Гамильтона:

$$R = \frac{P_R(t)}{\mu}$$

$$\dot{\psi} = \frac{P_{\psi}(t)}{\mu R(t)^2}$$

(!!! — при $R \rightarrow 0$ стремится к бесконечности — ПЛОХО)

$$\dot{P}_R = -\frac{1}{2\mu} \left(\gamma \mu^2 \left(\frac{2 m_1 (R(t) - \cos(\psi(t) - \varphi_1(t)) r_1(t))}{(R(t)^2 - 2 \cos(\psi(t) - \varphi_1(t)) r_1(t) R(t) + r_1(t)^2)^{3/2}} + \right. \right.$$

$$\left. \left. \frac{2 m_2 (R(t) - \cos(\psi(t) - \varphi_2(t)) r_2(t))}{(R(t)^2 - 2 \cos(\psi(t) - \varphi_2(t)) r_2(t) R(t) + r_2(t)^2)^{3/2}} \right) - \frac{2 P_{\psi}(t)^2}{R(t)^3} \right)$$

$$P_\psi = -\gamma \mu R(t) \left(\frac{\sin(\psi(t) - \varphi_1(t)) m_1 r_1(t)}{(R(t)^2 - 2 \cos(\psi(t) - \varphi_1(t)) r_1(t) R(t) + r_1(t)^2)^{3/2}} + \frac{\sin(\psi(t) - \varphi_2(t)) m_2 r_2(t)}{(R(t)^2 - 2 \cos(\psi(t) - \varphi_2(t)) r_2(t) R(t) + r_2(t)^2)^{3/2}} \right)$$

$$\dot{\psi} = \frac{P_\psi(t)}{\mu R(t)^2}$$

Чтобы охватить область $R \rightarrow 0$, необходимо иначе ввести обобщённые координаты. В качестве примера и заодно чтобы ещё раз продемонстрировать технику вывода уравнений выберем в качестве обобщённых координат декартовы координаты спутника X и Y . Тогда имеем:

$$E_k[t] = \frac{1}{2} \mu (X'(t)^2 + Y'(t)^2)$$

$$U[t] = -\frac{\gamma m_1 \mu}{S1[t]} - \frac{\gamma m_2 \mu}{S2[t]} = -\frac{\gamma \mu m_1}{\sqrt{(X(t) - \cos(\varphi_1(t)) r_1(t))^2 + (Y(t) - \sin(\varphi_1(t)) r_1(t))^2}} - \frac{\gamma \mu m_2}{\sqrt{(X(t) - \cos(\varphi_2(t)) r_2(t))^2 + (Y(t) - \sin(\varphi_2(t)) r_2(t))^2}}$$

где

$$S1[t] = \sqrt{(X[t] - r_1[t] \cos[\varphi_1[t]])^2 + (Y[t] - r_1[t] \sin[\varphi_1[t]])^2};$$

$$S2[t] = \sqrt{(X[t] - r_2[t] \cos[\varphi_2[t]])^2 + (Y[t] - r_2[t] \sin[\varphi_2[t]])^2}$$

В результате для ф-и Лагранжа получаем выражение:

$$\mathcal{L}[t] = E_k[t] - U[t] = \frac{\gamma \mu m_1}{\sqrt{(X(t) - \cos(\varphi_1(t)) r_1(t))^2 + (Y(t) - \sin(\varphi_1(t)) r_1(t))^2}} + \frac{1}{2} \mu (X'(t)^2 + Y'(t)^2) + \frac{\gamma \mu m_2}{\sqrt{(X(t) - \cos(\varphi_2(t)) r_2(t))^2 + (Y(t) - \sin(\varphi_2(t)) r_2(t))^2}}$$

Дифференцируя ф-ю Лагранжа, получаем выражение для обобщённых импульсов:

$$P_X[t] = \partial_{\dot{X}} \mathcal{L}[t] = \mu X'(t)$$

$$P_Y[t] = \partial_{\dot{Y}} \mathcal{L}[t] = \mu Y'(t)$$

(естественно, в данном случае они совпадают с обычными импульсами)

Гамильтониан системы принимает вид:

$$H[X, Y, P_X, P_Y] = P_X[t] \partial_t X[t] + P_Y[t] \partial_t Y[t] - \mathcal{L}[t] = \frac{P_X^2 + P_Y^2}{2\mu} - \frac{\gamma \mu m_1}{\sqrt{(X - \cos(\varphi_1(t)) r_1(t))^2 + (Y - \sin(\varphi_1(t)) r_1(t))^2}} - \frac{\gamma \mu m_2}{\sqrt{(X - \cos(\varphi_2(t)) r_2(t))^2 + (Y - \sin(\varphi_2(t)) r_2(t))^2}}$$

В результате получаем следующие ур-я Гамильтона:

$$\dot{X} = \partial_{P_X[t]} H[t] = \frac{P_X(t)}{\mu} \quad \dot{Y} = \partial_{P_Y[t]} H[t] = \frac{P_Y(t)}{\mu}$$

$$P_x = -\partial_{X(t)} H[t] = -\gamma \mu \left(\frac{m_1 (X(t) - \cos(\varphi_1(t)) r_1(t))}{((X(t) - \cos(\varphi_1(t)) r_1(t))^2 + (Y(t) - \sin(\varphi_1(t)) r_1(t))^2)^{3/2}} + \frac{m_2 (X(t) - \cos(\varphi_2(t)) r_2(t))}{((X(t) - \cos(\varphi_2(t)) r_2(t))^2 + (Y(t) - \sin(\varphi_2(t)) r_2(t))^2)^{3/2}} \right)$$

$$P_y = -\partial_{Y(t)} H[t] = -\gamma \mu \left(\frac{m_1 (Y(t) - \sin(\varphi_1(t)) r_1(t))}{((X(t) - \cos(\varphi_1(t)) r_1(t))^2 + (Y(t) - \sin(\varphi_1(t)) r_1(t))^2)^{3/2}} + \frac{m_2 (Y(t) - \sin(\varphi_2(t)) r_2(t))}{((X(t) - \cos(\varphi_2(t)) r_2(t))^2 + (Y(t) - \sin(\varphi_2(t)) r_2(t))^2)^{3/2}} \right)$$

Легко проверить, что эти выражения совпадают с соответствующими уравнениями, получаемыми непосредственно из законов Ньютона.